



EVSS

development vehicle
for scientific survey



DEVSS

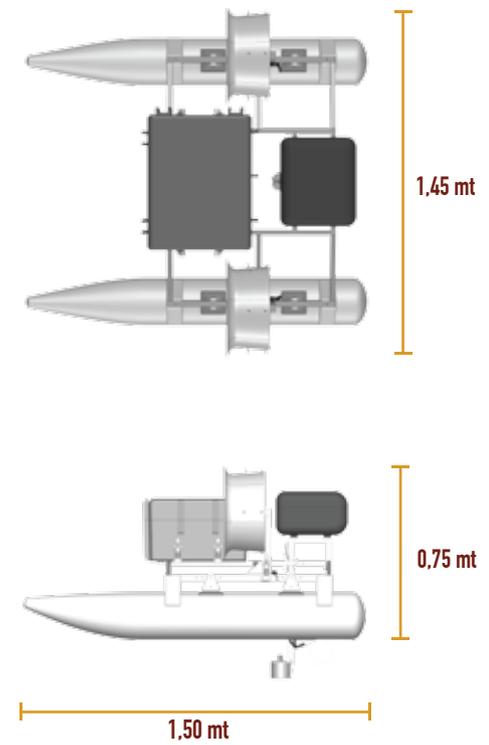
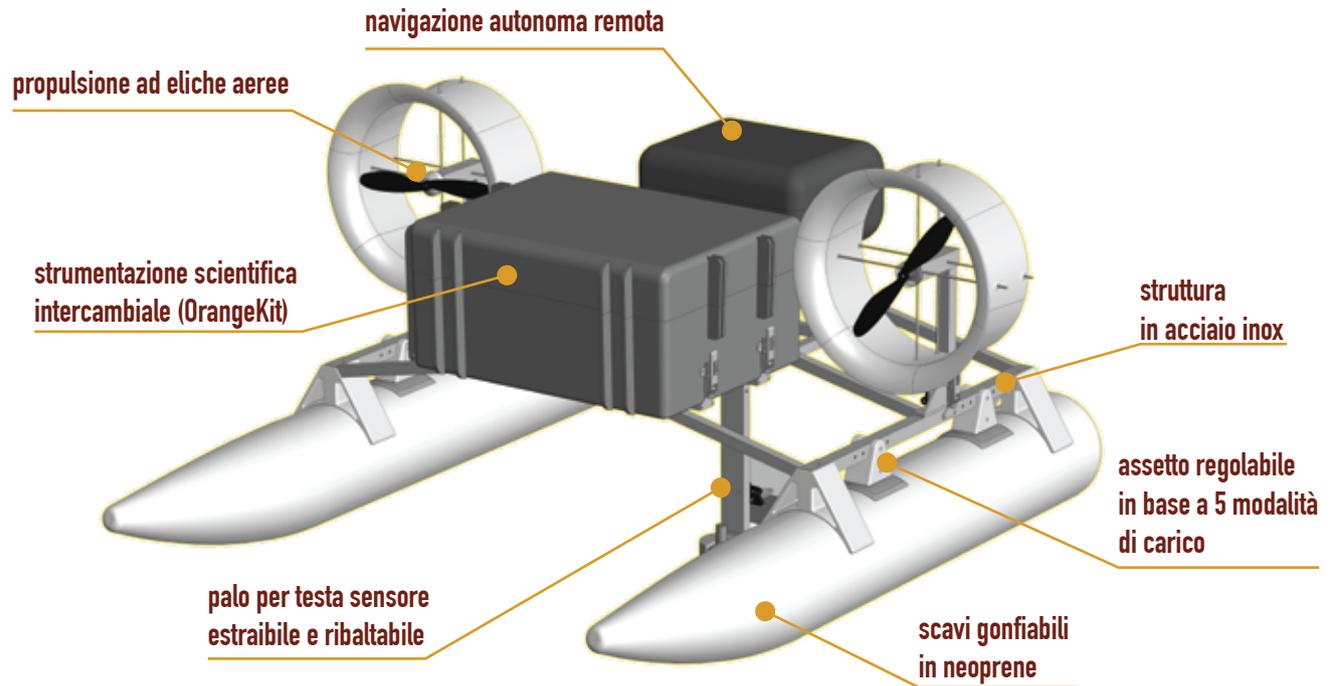
È un **veicolo di superficie a navigazione autonoma** e propulsione elettrica, sviluppato in collaborazione con **l'Istituto Superiore per la Protezione e la Ricerca Ambientale (ISPRA)**.

Può essere **telecontrollato o impostato** per eseguire missioni autonome.

Può operare in un raggio di azione di circa 500 m ed è **composto da un'anima tubolare in acciaio inox 304**, montata su due gonfiabili in neoprene, che ne assicurano il galleggiamento.

La struttura è predisposta per l'alloggiamento di **una valigetta ermetica (OrangeKit)** che può ospitare dispositivi aggiuntivi, quali multi-beam, fotocamera, scanner, sonar, dvl, etc.





CARATTERISTICHE TECNICHE

Dimensioni di ingombro: 1,45 x 1,50 mt

Pescaggio: Max 15 cm, assenza di eliche sommerse e di timoni (adatto ad operare anche in acque molto basse e in presenza di formazioni algali)

Carico utile: Max 15 Kg

Modalità di navigazione: Totalmente autonoma o controllo remoto

Propulsione: 2 eliche aeronautiche azionate da motori brushless a cassa rotante

Sistema di controllo:

- Telemetria MAVLink 868Mhz
- Modulo GPS con bussola elettronica e supporto Galileo
- Radio Control RC 2.4 Ghz
- Real-time navigation control
- Mission planning software

Raggio d'azione: 500 mt

Alimentazione: Coppia batterie Lipo 15V 32A con sistema di ricaricare AC

Struttura:

- Struttura tubolare in acciaio inox con sistema di regolazione assetto
- Scafi gonfiabili in neoprene con doppia camera
- Case stagno intercambiabile (OrangeKit), dimensione utile di carico 540x410x250 mm per alloggiamento sensori, batterie ed elettronica aggiuntiva.



RESEARCH

EXPERIENCE TECHNOLOGY

via P. Bucci 45/C
87036 Rende (CS)
tel. 0984 1758030
info@3dresearch.it
www.3dresearch.it